

# Técnicas de Programación Avanzadas (TPA)



Universidad  
Europea  
LAUREATE INTERNATIONAL UNIVERSITIES

## Tema 6. Avance Rápido

Técnicas de Programación Avanzadas (TPA)



## Tema 6. Avance Rápido

- 1. Planteamiento general**
- 2. Ejemplos**
  - 1. Cambio mínimo**
  - 2. Mochila**
  - 3. Grafos**

### Planteamiento general

- Se trata de un nuevo paradigma o estrategia de resolución de problemas.
- Se utiliza especialmente en problemas de **optimización**.
- Los algoritmos de avance rápido o voraces buscan seleccionar **la opción más beneficiosa en cada paso**, hasta alcanzar la solución.

### Planteamiento general

- Supongamos que tenemos:
  1. Un conjunto de datos de entrada
  2. Una función objetivo (a maximizar o minimizar).
- **Objetivo:** encontrar un subconjunto de datos que:
  - A. Optimice la función objetivo
  - B. Satisfaga una serie de condiciones adicionales



### Planteamiento general

- Debemos distinguir entre:
  - **Solución factible:** cualquier subconjunto que a partir del conjunto de datos de entrada **satisfaga las restricciones** del problema.
  - **Solución óptima:** aquella **solución factible** para la que la función objetivo devuelve un valor **óptimo**.



### Planteamiento general

- La estrategia es la siguiente:
  - 1) Comenzar con una solución “vacía”
  - 2) Repetir hasta alcanzar la solución:
    - a) Seleccionar el elemento **X** más prometedor de los disponibles.
    - b) Si la solución temporal continuase siendo factible en caso de incluir **X**, se añade  
Si no, se ignora **X**

## Planteamiento general

- Seudocódigo

**Función AvanceRápido( C: conjunto; in-out Sol: Conjunto)**

```
Sol = ∅
mientras (C ≠ ∅) y esSolución(Sol)==falso hacer
  x = seleccionarElemento (C)
  C = C - {x}
  si (esFactible ( Sol U {x} ) entonces
    Sol = Sol U {x}
  si esSolución(Sol) entonces devolver Sol
si no devolver <error>
```

## Planteamiento general

- La **complejidad** dependerá de varios factores:
  - La función de selección del elemento
  - El orden inicial de los elementos de entrada
- En general es más rápido que otros enfoques siempre que sea aplicable (excepto tal vez DyV)

## Tema 6. Avance Rápido

### 1. Planteamiento general

### 2. Ejemplos

1. Cambio mínimo
2. Mochila
3. Grafos

## Ejemplos

### Devolución del cambio mínimo

- Dados los siguientes datos de entrada:
  - $M$  un sistema monetario con monedas de valores  $\{V_1, V_2, \dots, V_n\}$ ,
  - $C$ , la cantidad que se quiere devolver
- Se busca devolver dicha cantidad  $C$  utilizando el menor número posible de monedas.
- Supondremos **infinitas** monedas para cada valor  $V_i$

## Ejemplos

### Devolución del cambio mínimo

#### ▪Ejemplo:

- Monedas: {2, 1, 0.5, 0.2, 0.1, 0.05, 0.02, 0.01}
- Cantidad C = 5,89 €

- Solución factible:  
589 monedas de 0,01 Euros.

- Solución factible:  
5 x 1€            39 x 0,01€  
1 x 0,50€

- Solución óptima:

2 x 2€	1 x 0,50€	1 x 0,10€	2 x 0,02€
1 x 1€	1 x 0,20€	1 x 0,05€	



## Ejemplos

### Devolución del cambio mínimo

#### ▪Ejemplo:

- Monedas: {2, 1, 0.5, 0.2, 0.1, 0.05, 0.02, 0.01}
- Cantidad: 5,89 €

#### Representación de la solución:

Un vector con el número de monedas seleccionadas de cada tipo, identificadas por posición.

Sol = {C<sub>1</sub>, C<sub>2</sub>, C<sub>3</sub>, C<sub>4</sub>, C<sub>5</sub>, C<sub>6</sub>, C<sub>7</sub>, C<sub>8</sub>}, donde C<sub>3</sub> representa la cantidad de monedas de valor V<sub>3</sub> que estaríamos seleccionando.

## Ejemplos

### Devolución del cambio mínimo

#### ▪Ejemplo:

- Monedas: {2, 1, 0.5, 0.2, 0.1, 0.05, 0.02, 0.01}
- Cantidad: 5,89 €

#### Objetivo

Minimizar  $\sum_{i=1}^n c_i$   
 teniendo en cuenta que  $\sum_{i=1}^n c_i \cdot v_i = \text{Cantidad}$ , con  $n \geq 0$

## Ejemplos

### Devolución del cambio mínimo

**Función DevolverCambio (M: vector [1..n] real; C real): vector [1..n] int**

```
Sol = ∅ /*conjunto vacío*/
cant = 0 /*cero*/
mientras (cant != C) hacer
  x = seleccionar (C, cant, M)
  si x = 0 //no hay valor adecuado de moneda
  entonces devolver ∅ /*tenemos un error*/
  si no Sol = Sol U {x}
      cant = cant + x
devolver Sol
```

**Nota:** NUNCA devolveríamos el error mediante un RETURN dentro del bucle, sino que lo haríamos saliendo de él de forma ordenada.

## Ejemplos

### Devolución del cambio mínimo

- El algoritmo se basa en la función **seleccionar**, que devuelve el valor  $V_i$  más alto de moneda, contando con que no supere la cantidad que falte por devolver:

$$V_i + \text{cant} \leq C$$

- Devuelve error cuando no hay solución posible.

- **Ejemplo:**

$$M = \{2, 4, 6\}$$

$$C = 5$$

## Ejemplos

### Devolución del cambio mínimo

- ¿Garantiza la estrategia de Avance Rápido (AR) siempre la solución óptima?

- **Ejemplo:**

$$M = \{100, 90, 1\}$$

$$C = 180$$

$$\text{Solución A.R.} \rightarrow \text{Sol} = [1, 0, 80] \rightarrow 81 \text{ monedas}$$

$$\text{Solución óptima} \rightarrow \text{Sol} = [0, 2, 0] \rightarrow 2 \text{ monedas}$$

## Tema 6. Avance Rápido

### 1. Planteamiento general

### 2. Ejemplos

#### 1. Cambio mínimo

#### 2. Mochila

#### 3. Grafos

## Ejemplos

### Problema de la Mochila

#### ▪ Problema:

- Tenemos  $n$  objetos:  $x_1, x_2, \dots, x_n$
- Cada objeto  $x_i$  tiene un peso  $p_i$  ( $1 \leq i \leq n$ )
- Cada objeto  $x_i$  tiene asociado un beneficio  $b_i$

#### ▪ Objetivo:

- Llenar una mochila maximizando el beneficio de los objetos seleccionados, y respetando siempre su capacidad máxima  $M$ .
- Los objetos no tienen por qué introducirse enteros. Es decir, pueden fraccionarse.



## Ejemplos

### Problema de la Mochila

#### ▪ Solución:

- Un vector en el que en cada posición se almacena un número entre 0 y 1.
  - 0 indica que no se selecciona el elemento
  - 1 indica que se ha seleccionado el 100% de ese elemento
  - 0.4, por ejemplo, indica que se ha seleccionado el 40%



## Ejemplos

### Problema de la Mochila

#### ▪ Formalmente:

$$\text{maximizar } f(X) = \sum (b_i \cdot x_i)$$

$$\text{sujeto a } \sum (p_i \cdot x_i) \leq M$$

$$\text{con } 0 \leq x_i \leq 1$$

$$p_i, b_i > 0$$

$$\text{para } 1 \leq i \leq n$$

## Ejemplos

### Problema de la Mochila

#### ▪ Condiciones:

- Sólo interesan las situaciones en las que  $P \cdot 1 > M$ .
  - Es decir, cuando el peso de todos los objetos supera la capacidad de la mochila.
  
- Toda solución óptima cumplirá que  $P \cdot X = M$

## Ejemplos

### Problema de la Mochila

#### ▪ Ejemplo:

$$M = 20$$

$$B = [25, 24, 15]; P = [18, 15, 10]$$

Algunas soluciones factibles:

$$S1 = [1, 2/15, 0]; \quad f(X) = 28,42$$

$$S2 = [0, 2/3, 1]; \quad f(X) = 31$$

$$S3 = [0, 1, 1/2]; \quad f(X) = 31,5 \leftarrow \text{Óptima}$$

## Ejemplos

### Problema de la Mochila

#### Enfoques:

- A. Seleccionar el elemento con mayor **beneficio**
- B. Tomar el elemento con menor **peso**
- C. Tomar los elementos por orden de **beneficio/peso**

- ¿Cuál será la mejor opción?
- ¿Se garantiza la solución óptima?



## Ejemplos

### Problema de la Mochila

#### Enfoques:

##### Ejemplo 1:

$$N = 4; M = 10; P = [10, 3, 3, 4]; B = [10, 9, 9, 9]$$

$$\text{Opción A: Sol} = [1, 0, 0, 0] \rightarrow 10 \text{ (Beneficio máx.)}$$

$$\text{Opción B: Sol} = [0, 1, 1, 1] \rightarrow 27 \text{ (Peso máx.)}$$

$$\text{Opción C: Sol} = [0, 1, 1, 1] \rightarrow 27 \text{ (Beneficio/Peso máx.)}$$

## Ejemplos

### Problema de la Mochila

#### Enfoques:

##### Ejemplo 2:

$N = 4$ ;  $M = 10$ ;  $P = [10, 3, 3, 4]$ ;  $B = [10, 1, 1, 1]$

Opción A: Sol = [1, 0, 0, 0] → 10 (Beneficio máx.)

Opción B: Sol = [0, 1, 1, 1] → 3 (Peso máx.)

Opción C: Sol = [1, 0, 0, 0] → 10 (Beneficio/Peso máx.)

La opción C es la que garantiza la solución óptima.

## Ejemplos

### Problema de la Mochila

**Función mochila (B, P: vector[1..n] de real; M: real):  
vector[1..n] de real**

```
/* supondremos B y P ordenados por  $b_i/p_i$  */
```

```
para i desde 1 hasta n hacer
```

```
    Sol [i] = 0.0
```

```
    capacidad = M
```

```
    i = 1
```

```
    mientras (i <= n) y (P[i] <= capacidad) hacer
```

```
        capacidad = capacidad - P[i]
```

```
        Sol[i] = 1
```

```
        i++
```

```
    si (i <= n) entonces
```

```
        Sol[i] = capacidad / P[i]
```

```
    devolver Sol
```

## Ejemplos

### Problema de la Mochila

#### ▪ Complejidad:

- Pero caso:  $O(n)$  si tomamos el “mientras” como referencia
- Mejor caso:  $O(1)$
- Considerando la ordenación previa:  $O(\text{QuickSort}) \cdot n$

## Tema 6. Avance Rápido

1. *Planteamiento general*
2. *Ejemplos*
  1. *Cambio mínimo*
  2. *Mochila*
3. **Grafos**

## Ejemplos

### Grafos. Árbol de recubrimiento mínimo: Kruskal

#### Problema:

- Dado un Grafo  $G(V, A)$  conexo ponderado y no dirigido, se busca el subgrafo  $G'(V, A')$  tal que  $A' \subseteq A$  y la suma de las aristas sea mínima.
- $G'$  será el árbol de recubrimiento mínimo de  $G$ .

## Ejemplos

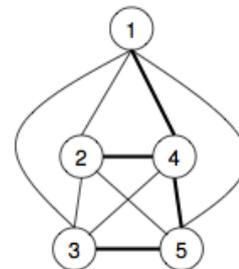
### Grafos. Árbol de recubrimiento mínimo: Kruskal

#### Ejemplo:

$$V = \{1, 2, 3, 4, 5\}$$

$$A = \begin{bmatrix} 0 & 7,5 & 10 & 7 & 9,5 \\ 7,5 & 0 & 3,5 & 1,5 & 4 \\ 10 & 3,5 & 0 & 4 & 2,5 \\ 7 & 1,5 & 4 & 0 & 3 \\ 9,5 & 4 & 2,5 & 3 & 0 \end{bmatrix}$$

$$\text{Sol} = \{ (1,4), (2,4), (3,5), (4,5) \} \rightarrow \text{suma} = 14$$



## Ejemplos

### Grafos. Árbol de recubrimiento mínimo: Kruskal

#### ▪Características de la solución:

- Si el grafo es conexo, existe solución.
- La solución tendrá  $n-1$  aristas, siendo  $n$  el número de vértices del grafo.
  - Es el número mínimo para garantizar la conectividad
  - Más aristas provocarían ciclos

## Ejemplos

### Grafos. Árbol de recubrimiento mínimo: Kruskal

#### ▪Enfoques de la solución:

- Algoritmo de Kruskal:
  - Seleccionar en cada paso la arista de menor peso disponible, siempre que no forme un ciclo.
- Algoritmo de Prim:
  - Seleccionar la arista de menor peso que conecte un vértice visitado con otro no visitado.

## Ejemplos

### Grafos. Árbol de recubrimiento mínimo: Kruskal

#### ▪ Algoritmo de Kruskal:

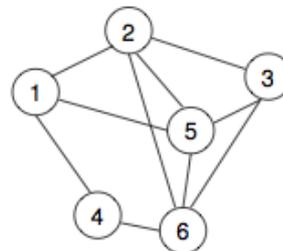
- Partir de una solución vacía
- Mientras el número de aristas seleccionadas  $< n-1$ , y queden aristas por marcar, hacer:
  - Seleccionar la arista A de menor coste no marcada ya
  - Marcarla
  - Si A no genera ciclo, entonces:
    - añadirla a la solución
  - Si no:
    - descartarla

## Ejemplos

### Grafos. Árbol de recubrimiento mínimo: Kruskal

#### ▪ Ejemplo:

–  $A = \begin{pmatrix} 0 & 10 & \infty & 30 & 45 & \infty \\ 10 & 0 & 50 & \infty & 40 & 25 \\ \infty & 50 & 0 & \infty & 35 & 15 \\ 30 & \infty & \infty & 0 & \infty & 20 \\ 45 & 40 & 35 & \infty & 0 & 55 \\ \infty & 25 & 15 & 20 & 55 & 0 \end{pmatrix}$



## Ejemplos

### Grafos. Árbol de recubrimiento mínimo: Kruskal

#### ▪Ejemplo:

ARISTA	COSTE	COMPONENTES CONEXAS
		(1), (2), (3), (4), (5), (6)
(1, 2)	10	(1, 2), (3), (4), (5), (6)
(3, 6)	15	(1, 2), (3, 6), (4), (5)
(4, 6)	20	(1, 2), (3, 4, 6), (5)
(2, 6)	25	(1, 2, 3, 4, 6), (5)
(1, 4)	30	rechazada
(3, 5)	35	(1, 2, 3, 4, 5, 6)

Algorítmica - José María Gómez Hidalgo

Universidad Europea

## Ejemplos

### Grafos. Árbol de recubrimiento mínimo: Kruskal

**función kruskal (g: Grafo): lista de aristas**

```
Sol = ∅ /*conjunto vacío*/
resto = g.listaAristas()
mientras (Sol.longitud() < n-1) y (resto ≠ ∅) hacer
  a = seleccionarAristaMinima (resto)
  resto = resto - {a}
  si (hayCiclos(Sol, a) = falso) /*no hay ciclos*/
    Sol = Sol U {a}
```

devolver Sol

\* Habría que implementar también la función hayCiclos (Lista, Arista): Booleano

Universidad Europea



**Universidad  
Europea**

**LAUREATE** INTERNATIONAL UNIVERSITIES

Madrid

Valencia

Canarias